

es

Instrucciones para el montaje y manual de instrucciones Operadores tubulares para sistemas de protección solar con radio receptor integrado

Informaciones importantes para:

- montadores
- electricistas
- usuarios

¡Rogamos hacerlas llegar a quien corresponda!

El usuario debe guardar este manual.



Índice

| | |
|--|----|
| Introducción | 2 |
| Garantía | 3 |
| Instrucciones de seguridad..... | 3 |
| Utilización adecuada | 5 |
| Montaje y puesta en servicio | 5 |
| Regulación de los finales de carrera | 8 |
| Datos técnicos..... | 13 |
| ¿Qué hacer...? | 13 |
| Declaración de conformidad | 14 |

Introducción

Estos motores tubulares son productos de alta calidad con las siguientes características de rendimiento:

- **Óptimos para aplicaciones de protección solar (para la aplicación en persianas, emplear los tipos P5/16PRF+ hasta R40/17C PRF+)**
- **Aplicables para toldos y sombreado de jardines de invierno.**
- **No se necesitan interruptores de fin de carrera externos**
- **No es necesario reajustar los finales de carrera: si se emplean sistemas de tope, las alteraciones que se produzcan en los cortinajes se compensarán automáticamente**
- **Adaptación óptima de la carga de tracción a las exigencias mecánicas de la instalación de protección solar**
- **Mínima carga sobre el tejido y las costuras**
- **Reconocimiento automático del tope**
- **Fácil ajuste del ancho emergente con el emisor mismo**
- **Puede montarse a la izquierda o derecha**
- **Accionamiento individual o en grupo vía radio**
- **No requiere de cableado hasta el interruptor o un mando por relé**
- **Libre combinación de los operadores y emisores**
- **Fácil configuración de grupos**
- **Las posiciones finales se ajustan y borran vía radio**
- **Sistema radioeléctrico «Complex Code» con número de bits variable, hasta 64 bit, haciendo posible más de 1000 millones de codificaciones**
- **Fácil reproducción del emisor**

Rogamos tener en cuenta estas instrucciones de manejo durante la instalación y el ajuste del accionamiento.

Garantía

Todo tipo de modificaciones estructurales o instalaciones inadecuadas que se realicen sin cumplir este manual u otras indicaciones, pueden causar severas lesiones al cuerpo ó en general a la salud del usuario, p.ej. aplastamientos. Por ello todas las modificaciones que se realicen en la obra deben efectuarse únicamente previa consulta y aprobación por nuestra parte, siempre debiéndose tener en cuenta las advertencias que incluimos en este manual de instrucciones.

La transformación de los operadores tubulares no está permitida para fines que según este manual no se consideren adecuados ó que vayan en contra de sus principios básicos de funcionamiento. El fabricante del producto final y el instalador deben poner atención a que los operadores tubulares sean utilizados únicamente cumpliendo y respetando las prescripciones legales y administrativas en lo que se refiere a la fabricación del producto final, la instalación y el asesoramiento del cliente, y sobre todo las prescripciones vigentes y pertinentes acerca de la compatibilidad electromagnética.

Instrucciones de seguridad

Las siguientes instrucciones y advertencias de seguridad son importantes, permitiéndonos a todos evitar daños personales y materiales. **Conservar este manual.**



Cuidado

Describe una situación potencialmente peligrosa. Si no se evita, existe un riesgo para la integridad física de las personas.



Atención

Describe una situación potencialmente peligrosa. Si no se evita, existe el riesgo de dañar el operador u otros elementos de la instalación.



Aviso

Proporciona información y consejos útiles.



Indicaciones de seguridad importantes para el usuario

¡Cuidado! El incumplimiento puede producir lesiones graves.

- Los trabajos y otras actividades, incluyendo el mantenimiento y la limpieza de las instalaciones eléctricas y de la instalación en sí, deben realizarse únicamente por personal capacitado, principalmente por electricistas especializados.
- No permita que los niños jueguen con los controles.
- Personal técnico especializado debe comprobar regularmente si las instalaciones muestran desgaste o daños.
- Las instalaciones dañadas deben ponerse fuera de servicio hasta ser reparadas por un técnico especializado.
- No activar las persianas enrollables o toldos cuando hubiera personas u objetos en la zona de peligro.
- Observar la zona de peligro de las persianas enrollables o toldos durante la operación.
- Cuando se realicen trabajos de mantenimiento en la instalación misma o en sus inmediaciones, la persiana enrollable o el toldo debe ser desconectado de la red de alimentación, cuando sea posible desenchufando una conexión por enchufe.
- Asegurar una distancia suficiente (mínimo 40 cm) entre las partes móviles y los objetos cercanos.
- Evitar o asegurar las zonas con riesgo de pinzamiento o de corte.





Indicaciones de seguridad importantes para el montaje y la puesta en servicio

¡Cuidado! La no observancia de las presentes indicaciones puede conllevar lesiones graves.

- Deben observarse las indicaciones de seguridad de la norma EN 60335-2-97. Tenga en cuenta que esas indicaciones de seguridad no pueden constituir un listado completo y exhaustivo, ya que la norma no puede contemplar todas las fuentes de peligro. El fabricante del automatismo no puede, por ejemplo, tener en cuenta el diseño del producto accionado, el comportamiento del automatismo en la situación de montaje o la instalación del producto final en el lugar de emplazamiento del usuario final.
Si tiene alguna pregunta o duda en relación con las indicaciones de seguridad contenidas en la norma, dirijase al fabricante del subproducto o producto final en cuestión.
- Los trabajos y demás actividades, incluidos los trabajos de mantenimiento y limpieza, en instalaciones eléctricas y en el resto de la instalación han de ser efectuados únicamente por técnicos especializados, en particular por técnicos electricistas.
- Determinados componentes se hallan bajo una tensión eléctrica peligrosa durante el funcionamiento de dispositivos y aparatos eléctricos y electrónicos, p. ej., la fuente de alimentación. La intervención no cualificada o la inobservancia de las indicaciones de advertencia puede acarrear daños personales o materiales.
- Cuidado al tocar el automatismo tubular, dado que éste se calienta durante el servicio por efecto de la tecnología empleada.
- Deberán observarse todas las normas y reglamentos vigentes en materia de instalación eléctrica.
- Sólo se emplearán piezas de recambio, herramientas y dispositivos adicionales previamente autorizados por el fabricante del automatismo.
- El empleo de productos de terceros no autorizados o la realización de modificaciones en la instalación y sus accesorios pone en peligro su seguridad y la de otras personas, por lo que queda prohibido el empleo de productos de terceros no autorizados, así como la realización de modificaciones no consensuadas ni autorizadas por nosotros. No nos hacemos responsables de los daños que de ello pudieran derivarse.
- Antes de realizar la instalación, ponga fuera de servicio todos los cables y dispositivos de mando que no sean forzosamente necesarios para el funcionamiento.
- Coloque los dispositivos de mando a la vista del producto accionado, pero alejados de las piezas móviles, a una altura superior a 1,5 m.
- Los dispositivos de mando de montaje fijo deben instalarse en un lugar donde estén a la vista.
- Mantenga una distancia suficiente entre las piezas móviles y los objetos situados en su entorno inmediato.
- La elección del par nominal y de la duración de conexión debe responder a las exigencias del producto accionado.
- Los datos técnicos, el par nominal y el tiempo de funcionamiento figuran en la placa de características del automatismo tubular.
- Las piezas móviles del automatismo deben montarse a una altura superior a 2,5 metros sobre el suelo o sobre otro plano que garantice el acceso al automatismo.
- Evite o proteja las zonas de aplastamiento y de corte.
- La instalación del automatismo debe disponer de un dispositivo de desconexión de todos los polos de la alimentación de red con un ancho de apertura de contactos de 3 mm como mínimo por cada polo (EN 60335).
- Para un funcionamiento seguro de la instalación después de su puesta en servicio, es necesario ajustar/programar correctamente las posiciones finales.
- En caso de alguna avería en la conexión al fluido eléctrico, todo cambio debe ser realizado únicamente por el productor.
- Está prohibido transportar el automatismo por el cable de conexión a la red.
- Los automatismos con el cable de conexión H05VV-F únicamente pueden emplearse en espacios interiores.
- Para el acoplamiento del automatismo con la parte accionada deberán emplearse solamente componentes del catálogo de productos actual para accesorios mecánicos del mismo fabricante del automatismo. Éstos han de montarse según las indicaciones del fabricante.
- Hay que comprobar que todas las conexiones encastrables y todos los tornillos de fijación de los soportes queden bien asentados.
- En caso de utilizar el automatismo para persianas en zonas identificadas con alguna calificación especial (p. ej., vías de evacuación, zonas de peligro, áreas de seguridad), han de observarse las disposiciones y las normas respectivas.

Utilización adecuada

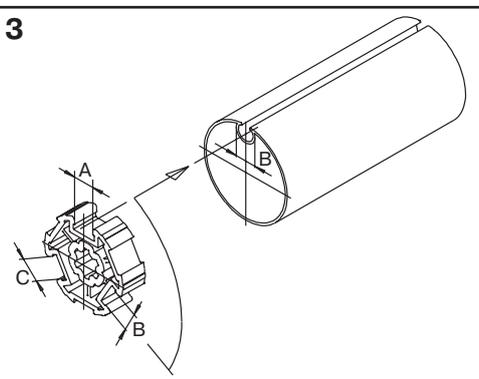
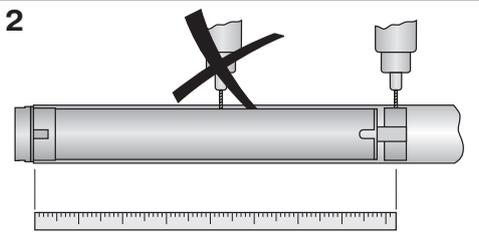
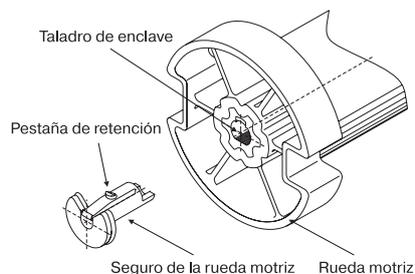
Los operadores tubulares del tipo P3/30PSF hasta P9/16PSF deben utilizarse exclusivamente para el accionamiento de toldos, screens y el sombreado de jardines de invierno. Su aplicación en instalaciones acopladas sólo es posible cuando todos los componentes de la instalación están perfectamente sincronizados y alcanzan el final de carrera superior en el mismo momento.

Por razones de seguridad no están permitidas aplicaciones, modificaciones y usos que varíen de los indicados con el fin de proteger al usuario y a terceros, debido a que pueden perjudicar la seguridad de la instalación y en consecuencia podrían producirse daños personales o materiales. Becker-Antriebe no asumirá la responsabilidad por los daños que pueden producirse en estos casos.

Deben observarse las indicaciones contenidas en este manual así como las demás observaciones que podamos hacer, tanto para el servicio como para la reparación de la instalación. Becker-Antriebe no se responsabilizará de los daños que se deriven de actividades inadecuadas.

Montaje y puesta en servicio

1 Seguro del dispositivo de arrastre



Montaje del operador tubular



Atención

Las acometidas eléctricas sólo deben realizarse por electricistas especializados. Antes del montaje debe desconectarse la alimentación de corriente. Rogamos entregar la información de conexión anexa al técnico que realice la instalación eléctrica. De ninguna manera debe dañarse el aislamiento de la antena. La antena está bajo tensión de red.

Rogamos tener en cuenta los siguientes puntos en el momento de instalar el operador:



Atención

Los operadores tubulares de Becker deben ser instalados y montados únicamente con componentes y accesorios mecánicos incluidos en el catálogo vigente de producto.

1) Montaje del seguro de la rueda motriz:

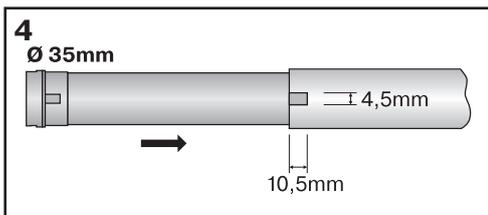
La dirección de inserción del seguro de la rueda motriz viene determinada por la forma del mismo. Al insertar el seguro de la rueda motriz, fíjese en que la pestaña de retención esté bien enclavada. Entonces percibirá un 'clac'. Tire de la rueda motriz para verificar que el seguro está fijo (fig. 1).

2) Antes de instalarlo en el eje debe tomar la medida entre el final del eje y el centro de la rueda motriz y señalarla en el eje (fig. 2).

3) En ejes perfilados:

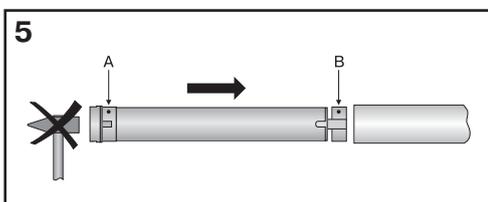
Las tolerancias de los anchos de las ranuras en distintos ejes enrolladores pueden compensarse en algunas ruedas motrices, girando estas hacia otra entalladura de ranura. Estas entalladuras de ranura tienen distintas medidas, posibilitando de esta manera una instalación exacta del operador (fig. 3).





4) En ejes redondos:

Desenclave primero el tubo en el lado del motor, para poder insertar la corona en el eje. La corona no debe tener juego hacia el eje (fig. 4). En el caso de utilizar coronas sintalón de arrastre, debe unir el eje enrollador con la corona con un tornillo para chapade 4,8 x 10 mm.



5) Debe instalar el operador con una corona (A) y una rueda motriz (B) correspondientes. Inserte el operador con la corona y la rueda motriz previamente montadas en el eje, en arrastre de forma. Asegúrese de que la corona y la rueda motriz se encuentren bien colocadas en el eje (fig. 5).

La fijación de la rueda motriz del operador tubular en el eje enrollador siempre debe realizarse de la manera siguiente:

| Tamaño del operador [mm] | Ø del eje enrollador [mm] | Par motor máx. [Nm] | Tornillos de sujeción, rueda motriz (4 pzas.) |
|--------------------------|-----------------------------------|---------------------|---|
| Ø 35 | Rueda motriz de plástico de 40 mm | 13 | Tornillo para chapa de cabeza avellanada ST 4,8 x 10 DIN 7982 |

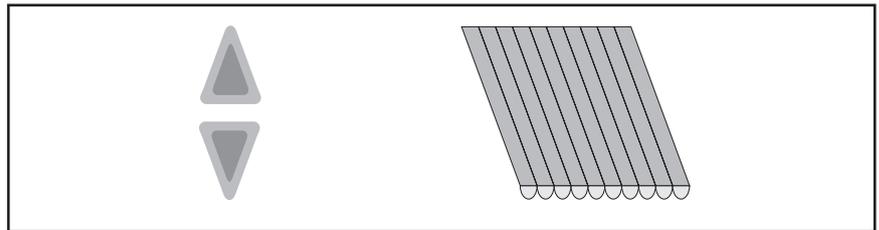
El fabricante del automatismo recomienda atornillar también el contrasoprote con el eje enrollador.



Atención

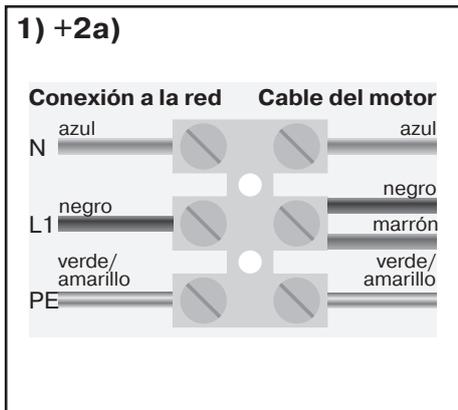
¡Nunca debe taladrar el eje enrollador en la zona del operador tubular! ¡No debe introducir el operador a golpes en el eje enrollador, y tampoco debe dejarlo caer! (fig. 2 y 5)

Al instalar el sistema de protección solar siempre debe tener en cuenta, que el cable de conexión del operador y la antena no puedan ser dañados o aplastados durante el funcionamiento del equipo.



Acción

Reacción



1) Conectar el operador tubular

Conecte el operador tubular a la alimentación de corriente.

2) Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular

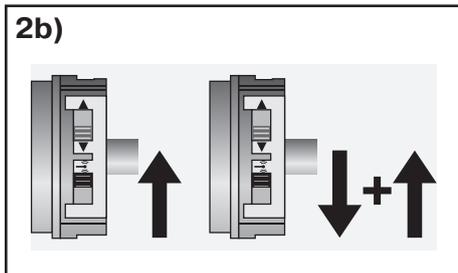
2a) Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular conectándolo a la tensión de alimentación

Ahora debe activar la tensión. El operador tubular se encuentra en el modo de aprendizaje durante 3 minutos.



Observación

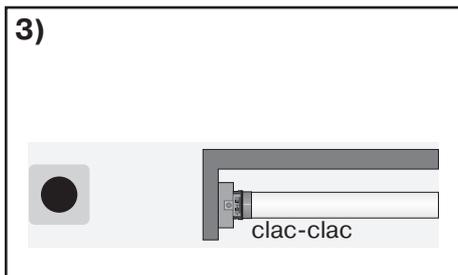
Si desea conmutar varios operadores tubulares en paralelo, tiene la posibilidad de excluir un operador tubular del modo de aprendizaje, deslizando el interruptor de radio hacia la posición exterior, después de activar la tensión. Si el interruptor de radio ya se encuentra en esta posición, deberá deslizarlo primero hacia la posición central y luego nuevamente hacia la exterior.



2b) Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular, utilizando el interruptor de radio

Deslice el interruptor de radio hacia la posición central. Si el interruptor de radio ya se encuentra en esta posición, deberá deslizarlo primero hacia la posición exterior y luego nuevamente hacia el centro.

El operador tubular se encuentra en el modo de aprendizaje durante 3 minutos.



3) Aprendizaje del emisor principal



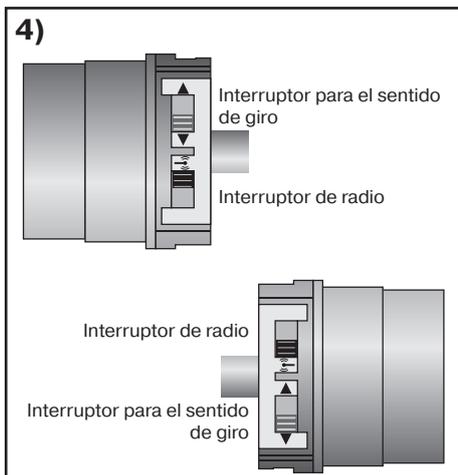
Observación

Preste atención al manual de instrucciones del emisor.

En el caso de encontrarse un emisor en la memoria del receptor, pulse la tecla de aprendizaje durante **10 segundos**.

Estando en el modo de aprendizaje, pulse la tecla de aprendizaje durante 3 segundos.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. El procedimiento para el aprendizaje ha finalizado.



4) Verificación del sentido de giro

Pulse la tecla de recogida o de despliegue

El cortinaje se desliza en la dirección deseada

=> El sentido de giro es el correcto.

Si el cortinaje se desliza en la dirección equivocada, habrá que corregir el sentido de giro.

Proceda de la manera siguiente:

Deslice el interruptor del sentido de giro hacia la posición opuesta.

Se ha cambiado el sentido de giro. Vuelva a verificar el sentido de giro.



Regulación de los finales de carrera

5) Hay 2 variantes para ajustar las posiciones finales:

- a) Punto de despliegue hasta punto de recogida, sin tope
- b) Punto de despliegue hasta tope de recogida

Si el operador tubular se detiene automáticamente en el final de carrera programado, este queda correctamente programado después de ir al final de carrera por tres veces.

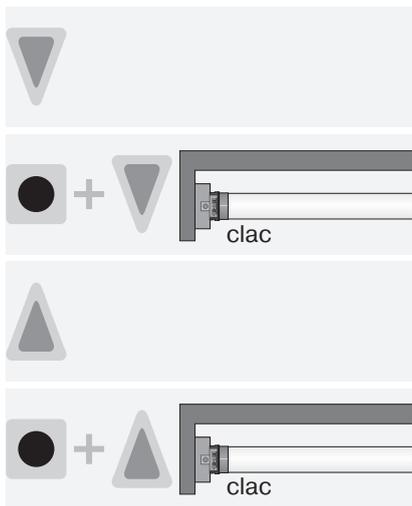


Observación

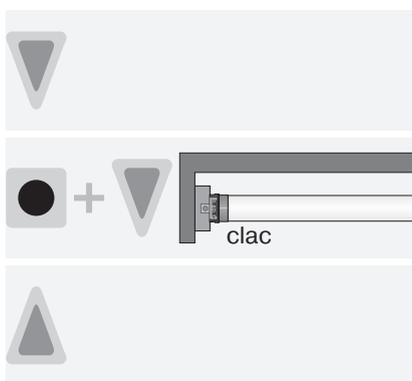
Para ajustar las posiciones finales deberá utilizar únicamente el emisor principal. Debe asignar el sentido de giro correctamente. Durante el ajuste de las posiciones finales, el operador tubular se encuentra en el modo de autoenclavamiento. Siempre deberá programar primero la posición final de despliegue.

En el caso que el operador tubular se desconecte antes de tiempo por encontrarse con un obstáculo en el despliegue o la recogida, puede volver a desplegarlo/recogerlo hasta dejar el obstáculo libre, retirar el mismo y ajustar la posición final deseada recorriéndolo/desplegándolo nuevamente.

5a)



5b)



Acción

Reacción

5a) Punto de despliegue hasta punto de recogida, sin tope



Observación

En esta variante de ajuste de las posiciones finales no se compensará el largo del cortinaje.

Conduzca hacia la posición final de despliegue deseada.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Conduzca ahora hacia la posición final de recogida deseada.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de recogida; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación. Las posiciones finales han sido ajustadas.

5b) Punto de despliegue hasta tope de recogida

Conduzca hacia la posición final de despliegue deseada.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Después recoja el cortinaje hasta alcanzar el tope permanente.

El operador tubular se desconecta automáticamente. Las posiciones finales han sido ajustadas.

Acción

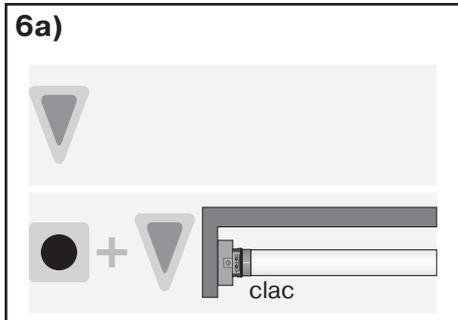
Reacción

6) Cambiar las posiciones finales ajustadas



Observación

Para cambiar las posiciones finales deberá utilizar únicamente el emisor principal.

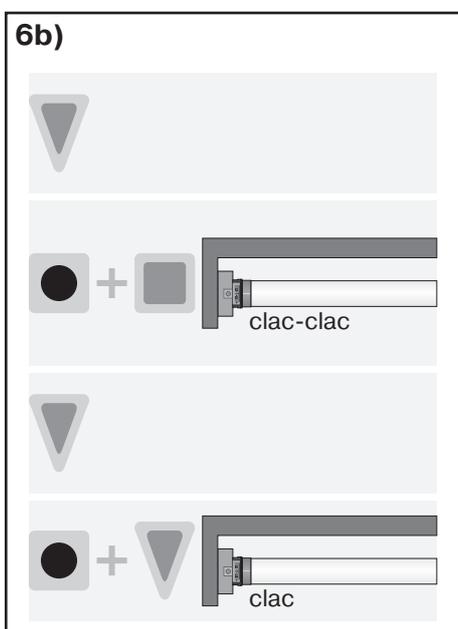


6a) Reducir el radio de acción (la posición final deseada se encuentra dentro del posible radio de acción)

Conduzca el cortinaje hacia la nueva posición final deseada.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue o la tecla de recogida para ajustar la posición final de despliegue o de recogida; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.
La nueva posición final ha sido memorizada.



6b) Ampliar el radio de acción (la posición final deseada se encuentra fuera del posible radio de acción)

Conduzca el cortinaje hacia la posición final en cuya dirección desee ampliar el radio de acción.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla STOP; mantenga ambas teclas pulsadas durante 10 segundos.

Conduzca el cortinaje hacia la nueva posición final deseada.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue o la tecla de recogida para ajustar la posición final de despliegue o de recogida; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación.
La posición final ha sido borrada.

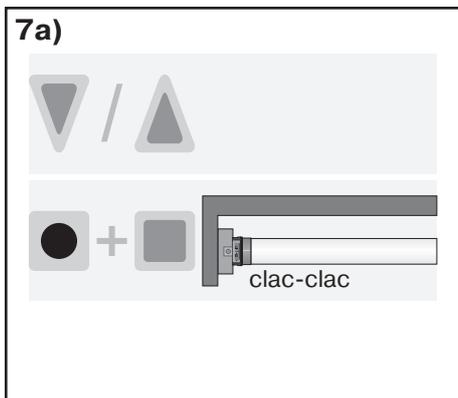
Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.
La nueva posición final ha sido memorizada.

7) Borrar las posiciones finales



Observación

Para borrar las posiciones finales ajustadas deberá utilizar únicamente el emisor principal.



7a) Borrar las posiciones finales de manera individual

Conduzca hacia la posición final que desee borrar.

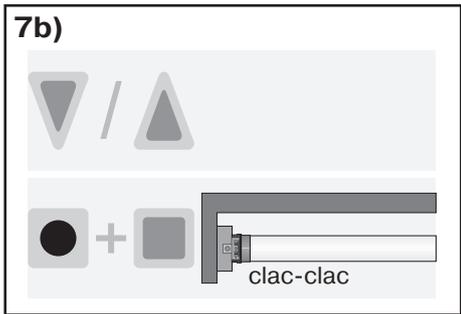
Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla STOP; mantenga ambas teclas pulsadas durante 10 segundos.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación.
La posición final ha sido borrada.



Acción

Reacción



7b) Borrar ambas posiciones finales

Conduzca el cortinaje hacia una posición que se encuentre entre ambas posiciones finales.

Ahora pulse primero la tecla de aprendizaje, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla STOP; mantenga ambas teclas pulsadas durante 10 segundos.

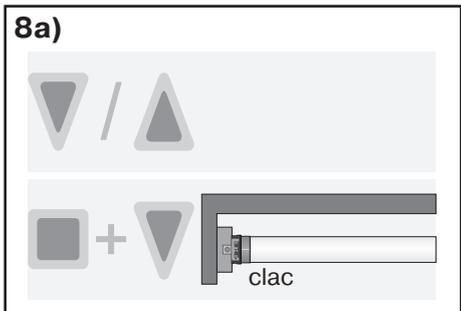
Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. Las posiciones finales han sido borradas.

8) Posición intermedia I para extensión



Observación

La posición intermedia I es una posición del cortinaje entre la posición final de recogida y la de despliegue, que puede elegir libremente. Deberá ajustar primero las dos posiciones finales, antes de ajustar la posición intermedia I.



8a) Ajustar la posición intermedia I

Conduzca el cortinaje hacia la posición intermedia I deseada.

Ahora pulse primero la tecla STOP, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación. La posición intermedia I ha sido memorizada.



8b) Alcanzar la posición intermedia I

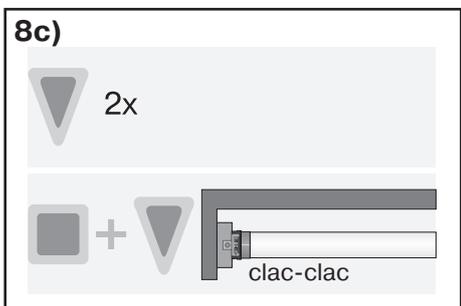


Observación

Conduzca el cortinaje hacia la posición intermedia I, partiendo de la posición final de recogida.

Pulse la tecla de despliegue 2 veces dentro de un segundo.

El cortinaje se desliza hasta alcanzar la posición intermedia I.



8c) Borrar la posición intermedia I

Conduzca el cortinaje hasta alcanzar la posición intermedia I.

Ahora pulse primero la tecla STOP, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de despliegue; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. La posición intermedia I ha sido borrada.

Acción

Reacción

9) Posición intermedia II para la recogida



Observación

Esta función le permite conducir el cortinaje a la posición intermedia II, partiendo de la posición final de despliegue. Deberá ajustar primero las dos posiciones finales, antes de ajustar la posición intermedia II.

9a)



9a) Ajustar la posición intermedia II

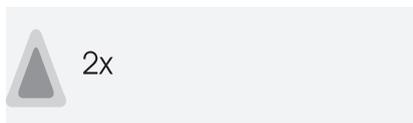
Conduzca el cortinaje hacia la posición intermedia II deseada.

Ahora pulse primero la tecla STOP, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de recogida; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

La posición intermedia II ha sido memorizada.

9b)



9b) Alcanzar la posición intermedia II

Pulse la tecla de recogida 2 veces dentro de un segundo.

El cortinaje se desliza hasta alcanzar la posición intermedia II.

9c)



9c) Borrar la posición intermedia II



Observación

Conduzca el cortinaje hacia la posición intermedia II, partiendo de la posición final de despliegue.

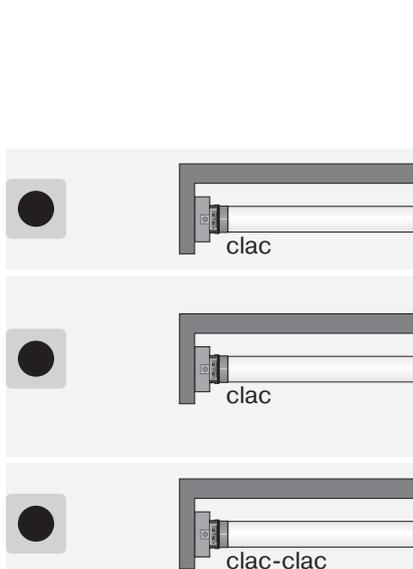
Conduzca el cortinaje hasta alcanzar la posición intermedia II.

Ahora pulse primero la tecla STOP, y dentro de 3 segundos adicionalmente la tecla de recogida; mantenga ambas teclas pulsadas.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación.

La posición intermedia II ha sido borrada.

10)



10) Ajustar emisores adicionales



Observación

El operador tubular puede reconocer hasta 15 emisores a parte del emisor principal.

Antes de casar la veleta viento/sol deben haber sido programados los finales de carrera.

Pulse la tecla de aprendizaje del emisor principal, programado de acuerdo al punto 3), durante 3 segundos.

Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Entonces, pulse la tecla de aprendizaje de un emisor nuevo, aún no reconocido por el operador tubular, durante 3 segundos. De esta manera entrará - para 3 minutos - en el modo de aprendizaje del operador tubular para reconocer un emisor nuevo.

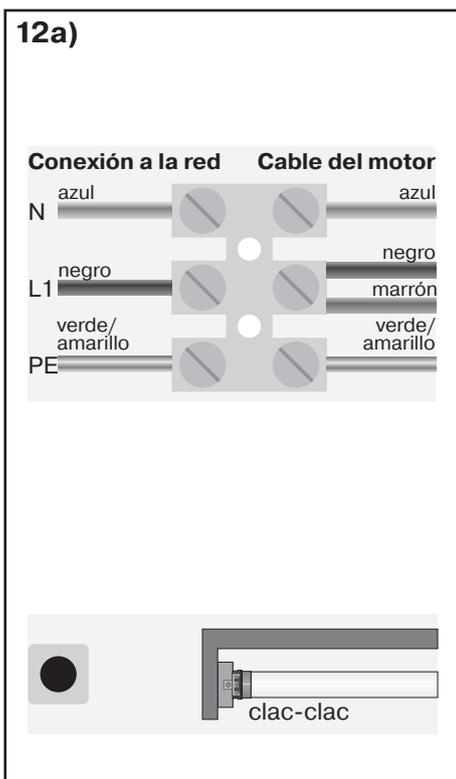
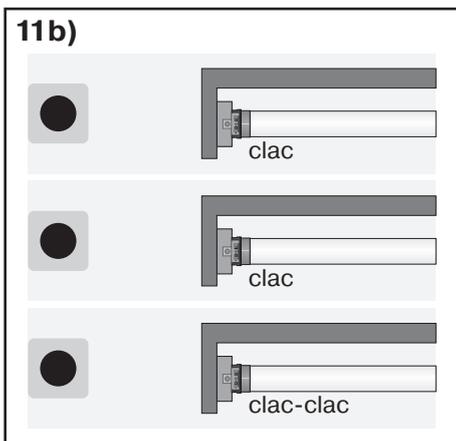
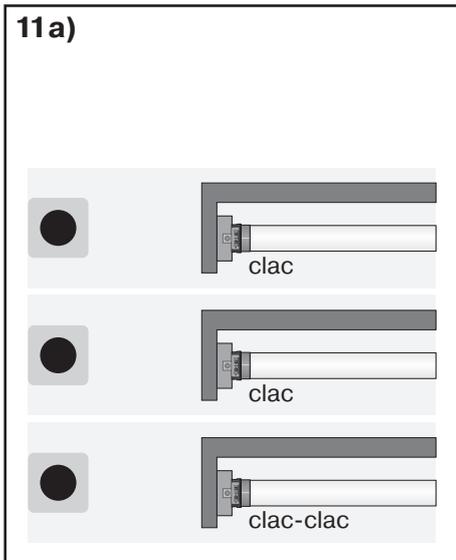
Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Vuelva a pulsar la tecla de aprendizaje del emisor nuevo durante 3 segundos.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación.

A partir de ahora, el nuevo emisor será reconocido.





| Acción | Reacción |
|--------|----------|
|--------|----------|

11) Borrar un emisor

11a) Borrar los emisores de manera individual

Observación
No es posible borrar el emisor principal, programado de acuerdo al punto 3). Sólo es posible recubrirlo (ver punto 12).

Pulse la tecla de aprendizaje del emisor principal durante 3 segundos. Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Ahora pulse la tecla de aprendizaje del emisor que desee borrar durante 3 segundos. Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Luego, vuelva a pulsar la tecla de aprendizaje del emisor que desee borrar durante 10 segundos. Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. El emisor ha sido borrado de la memoria del operador tubular.

11b) Borrar todos los emisores (excepto el emisor principal)

Pulse la tecla de aprendizaje del emisor principal durante 3 segundos. Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Pulse nuevamente la tecla de aprendizaje del emisor principal durante 3 segundos. Percibirá un «clac» del operador tubular como confirmación.

Pulse nuevamente la tecla de aprendizaje del emisor principal durante 10 segundos. Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. Todos los emisores (excepto el emisor principal) han sido borrados de la memoria del receptor.

12) Recubrir el emisor principal

Existen 2 posibilidades para recubrir el emisor principal:

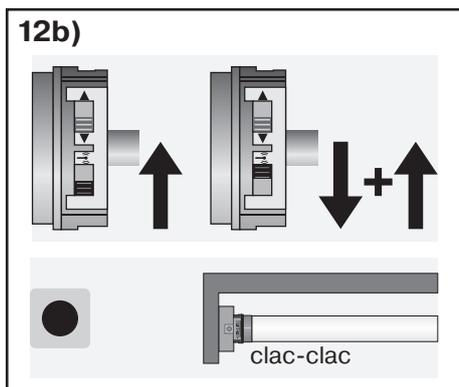
- Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular activando la tensión
- Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular, utilizando el interruptor de radio

12a) Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular activando la tensión

Separe el operador tubular de la alimentación de corriente y vuelva a conectarlo al transcurrir 5 segundos. El operador tubular se encuentra en el modo de aprendizaje durante 3 minutos.

Observación
Para que solamente un determinado operador tubular reconozca el emisor principal, deberán salir del modo de aprendizaje todos los operadores tubulares, que se encuentren conectados en la misma alimentación de corriente. Para ello, cuando vuelva a activar la tensión, ejecute una orden de marcha o de STOP con el emisor de estos operadores tubulares, o deslice el interruptor de radio desde la posición central a la exterior. Si el interruptor de radio ya se encuentra en esta posición, deberá deslizarlo primero hacia la posición central y luego nuevamente hacia la exterior.

Ahora pulse la tecla de aprendizaje del emisor principal nuevo durante 10 segundos. Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. Ha programado el nuevo emisor principal y borrado el anterior.



Acción

12b) Entrar en el modo de aprendizaje del operador tubular, utilizando el interruptor de radio

Deslice el interruptor de radio hacia la posición central. Si el interruptor de radio ya se encuentra en esta posición, deberá deslizarlo primero hacia la posición exterior y luego nuevamente hacia el centro.

Ahora pulse la tecla de aprendizaje del emisor principal nuevo durante 10 segundos.

Reacción

El operador tubular se encuentra en el modo de aprendizaje durante 3 minutos.

Percibirá un «clac-clac» del operador tubular como confirmación. Ha programado el nuevo emisor principal y borrado el anterior.

Datos técnicos

| Modelo | P3/30PSF | P5/20PSF | P5/30PSF | P9/16PSF |
|--|------------|----------|----------|----------|
| Par nominal [Nm] | 3 | 5 | 5 | 9 |
| Velocidad de giro [min ⁻¹] | 30 | 20 | 30 | 16 |
| Vueltas final de carrera | 64 vueltas | | | |
| Tensión nominal | 230V/50Hz | | | |
| Potencia de conexión [W] | 85 | 115 | 115 | 110 |
| Consumo de corriente nominal [A] | 0,36 | 0,47 | 0,47 | 0,47 |
| Duración del encendido | S2 4 Min. | | | |
| Clase de protección | IP 44 | | | |
| Ø interior mín. del tubo [mm] | 37 | | | |
| Frecuencia | 868,3 MHz | | | |

¿Qué hacer...?

| Anomalía | Causa | Remedio |
|--|--|---|
| El operador tubular no funciona. | <ol style="list-style-type: none"> 1. No se ha programado emisor alguno. 2. El emisor se encuentra fuera del alcance del operador tubular. 3. El emisor ha sido accionado varias veces estando fuera del alcance. 4. No se han insertado pilas en el emisor, o han sido colocadas de manera equivocada o están agotadas. 5. Defectos en la acometida eléctrica. 6. El disyuntor térmico en el operador tubular ha reaccionado. | <ol style="list-style-type: none"> 1. Programar un emisor nuevo. 2. Mantener el emisor al alcance del operador tubular. 3. Accionar por lo menos 5 veces la tecla de marcha o de stop en el emisor. 4. Insertar las pilas correctamente o utilizar pilas nuevas. 5. Verificar la acometida eléctrica. 6. Esperar unos 5-10 minutos. |
| No es posible ajustar el sentido de giro en el operador tubular. | En la memoria del operador tubular existen posiciones finales. | Accionar el operador tubular con una orden de marcha y pararlo con la orden de stop. Borrar entonces las posiciones finales memorizadas con las teclas PROG y STOP. |
| El sentido de giro no ha sido asignado correctamente después de borrar las posiciones finales. | El interruptor para el sentido de giro se encuentra en una posición equivocada. | Deslice el interruptor del sentido de giro hacia la posición opuesta. |
| El operador tubular se detiene aleatoriamente, no es posible conducirlo en la misma dirección. | <ol style="list-style-type: none"> 1. El operador tubular ha reconocido un aumento de carga. 2. El operador tubular está sobrecargado en esta aplicación. | <ol style="list-style-type: none"> 1. Accionarlo brevemente en dirección contraria y continuar la marcha posteriormente en la dirección deseada. 2. Emplear un operador tubular con un par motor mayor. |

Declaración de conformidad

BECKER-ANTRIEBE GMBH
Friedrich-Ebert-Str. 2-4
35764 Sinn, Alemania



BECKER

- Original -

Declaración de conformidad CE con la Directiva sobre Maquinaria 2006/42/CE

N.º documento/ mes . año: **K004/02.12**

Por la presente declaramos que la siguiente serie de productos

Denominación: **Motor tubular con receptor de radio integrado**
Tipo: **R8/17.F., R12/17.F., R20/17.F., R30/17.F., R40/17.F., R50/11.F.,
R40/17.F. (37Nm),
P3/30.F., P5/16.F., P5/20.F., P5/30.F., P9/16.F.,
L44/14.F., L50/17.F., L60/11.F., L60/17.F., L70/17.F., L80/11.F.,
L80/17.F., L120/11.F.**

a partir del n.º serie: a partir de **120800001**

cumple las disposiciones pertinentes de la siguiente Directiva:

Directiva sobre Maquinaria (2006/42/CE)

Directiva R&TTE (1999/5/CE)

Asimismo, se han respetado los objetivos de protección previstos en la **Directiva sobre Baja Tensión 2006/95/CE** conforme al Apéndice I n.º 1.5.1 de la Directiva 2006/42/CE.

Normas armonizadas aplicadas:

| | |
|------------------------------|---|
| CEI 60335-1:2010 | Aparatos electrodomésticos y análogos. Seguridad. |
| EN 60335-2-97:2010 | Requisitos especiales para persianas, marquesinas, venecianas y similares. |
| ETSI EN 301489-1:2011 | Cuestiones de compatibilidad electromagnética y espectro radioeléctrico (ERM) -Compatibilidad electromagnética para equipos y servicios de radio Parte 1: prescripciones técnicas generales |
| ETSI EN 301489-3:2002 | Parte 3: Condiciones específicas para dispositivos de radio de corto alcance (SRD) para la aplicación en frecuencias comprendidas entre 9 kHz y 40 GHz |
| EN 61000-6-3:2007 | Compatibilidad Electromagnética (CEM). Norma de emisión en entornos residenciales, comerciales y de industria ligera. |
| EN 14202:2004 | Toldos y persianas. Idoneidad para el uso de motorización tubular y cuadrada. Requisitos y método de ensayo. |

Responsable de la compilación de la documentación técnica:
Becker-Antriebe GmbH, Friedrich-Ebert-Str. 2-4, 35764 Sinn, Alemania

Esta declaración de conformidad ha sido expedida por:

Sinn, da 9.2.2012
Lugar, fecha


D. Fuchs, Director-Gerente

Esta declaración certifica la conformidad con las directivas enumeradas, pero no supone una garantía de las características.

Deben observarse las indicaciones de seguridad adjuntas en la documentación del producto.



2010-300 216 0f 03/12



BECKER